

7.11.2006

n. kertaluvun  
epähomogeenisen  
yhtälön yleinen  
ratkaisu

Tutkitaan DY:ä

$$(*) \quad x^{(n)}(t) + p_{n-1} x^{(n-1)}(t) + \dots + p_1 x'(t) + p_0 x(t) = f(t)$$

Tällä yhtälöllä on yleinen ratkaisu lauseke, joka sisältää  $n$  kpl. vapaita parametreja:

$$(**) \quad x_{\text{I}}(c_1, \dots, c_n | t).$$

Lause: Yhtälön (\*) yleinen ratkaisu (\*\*) saadaan lisäämällä 1.

Vastaavan homogeenin  
yhtälön

$$\left(\frac{x}{x}\right) x^{(n)}(t) + p_{n-1} x^{(n-1)}(t) + \dots \\ \dots + p_1 x'(t) + p_0 x(t) = 0$$

yleisen ratkaisun lauske-  
keeseen  $x_{i,h}(c_1, \dots, c_{n_i}, t)$

mielivaltaisen epähomog.  
yhtälön (\*) yksityisratkaisu  
 $x_p(t)$ . Ts.

$$x_{i,h}(c_1, \dots, c_{n_i}, t) \doteq$$

$$x_{i,h}(c_1, \dots, c_{n_i}, t) + x_p(t).$$

Perustelu: Oletaan käytettävän  
differensiaaliopeattori

$$L = \frac{d^2}{dt^2} + a \frac{d}{dt} + b$$

Koska aion tarkastella

2. ke. yhtälöä

$$x''(t) + a x'(t) + b x(t) = f$$

(yhteinen tapaus seuraava aivan samassa loogikassa.)

olet  $f \in C^2(\mathbb{R}_+)$ , niin

$$Lf = \left( \frac{d^2}{dt^2} + a \frac{d}{dt} + b \right) f$$

$$= \frac{d^2}{dt^2} f + a \frac{d}{dt} f + b f$$

$$= f'' + a f' + b f.$$

(vrt.  $L \stackrel{!}{=} \text{matriisi}$  ja  $f \stackrel{!}{=} \text{vektori}$ .)

$L$  on lineaarinen kuvaus

$$C^2(\mathbb{R}_+) \rightarrow C(\mathbb{R}_+):$$

$$L(\alpha f + \beta g) = \alpha Lf + \beta Lg$$

Näin voidaan kirjoittaa epähomog. yhtälö

$$(*) \quad Lx = f$$

ja homogeenin

$$(**) \quad Lx = 0.$$

① Oletetaan  $x_p(t)$  DY:n (1) yksittäistapaus, ja

$$x_{y,h}(t) = C_1 \phi_1(t) + C_2 \phi_2(t)$$

DY:n (\*\*) yleinen ratkaisu.

Tällöin

$$\begin{aligned} L(x_p + \lambda x_{y,h}) &= Lx_p + L\lambda x_{y,h} = f. \\ &\underbrace{= f} \quad + \quad \underbrace{= 0} \end{aligned}$$

Sis: lauseke

$$x_{y,h}(C_1, C_2; t) := x_{y,h}(C_1, C_2; t) + x_p(t) \quad \text{on}$$

on toisaalta  $DY:n$  (\*)  
tarkain kaikilla  $C_1, C_2 \in \mathbb{C}$ .

② Jos toisalta  $x(t)$   
on eräs  $DY:n$  (\*)  
tarkain, niin saadaan

$$L(x(t) - x_p(t))$$

$\stackrel{=}{=} f$                        $\stackrel{=}{=} f$

$$= (Lx)(t) - (Lx_p)(t)$$

$$(L(x - x_p) = Lx - Lx_p)$$

$$= f(t) - f(t) = 0$$

Sis  $x(t) - x_p(t)$  on  
homog. yhtälön (\*) tarkain  
tarkain, joten se voidaan  
esittää muodossa

$$x(t) - x_p(t) = C_1 \phi_1(t) + C_2 \phi_2(t)$$

Eräillä vakuriden  $C_1, C_2$  avulla

Siksi:

$$x(t) = x_p(t) +$$

$$x_{h,i} (c_1, c_2, t)$$

ja todistaankin, koska  $x(t)$   
oli mielivaltaisesti, niin

$$x_h(t) \equiv x_p(t)$$

$$+ \sum_{i,h} c_i x_{h,i}(t)$$

Kelpaa yleisesti ratkaistuksi  
(joka avulla voidaan määrätä)  
ratkaisut vridaan määrätä?

Esim: Etsi yleinen ratkaisu  
Dy:lle

$$x''(t) + 4x'(t) + 5x(t) = \sin t, \quad t \geq 0.$$

Karakteristisen polynomin

$$\lambda^2 + 4\lambda + 5 = 0 \quad 6.$$

antaa neljäkokoiseksi

$$\begin{cases} \lambda_1 = -2 + i \\ \lambda_2 = -2 - i \end{cases}$$

Homogeenien yhtälön yleisen ratkaisun

$$x_{i,h}(C_1, C_2; t)$$

$$= e^{-2t} (C_1 \cos t + C_2 \sin t)$$

Pitäis jostain "nyppi"  $x_p(t)$   
- epähomog. yhtälön yksittäisratkaisu ..... ——— .....

Fyfisikallisen intuitio  
+ maalaisjärki.

Tehdään Ansatz:

$$x_p(t) = D_1 \sin t + D_2 \cos t$$
$$\left( \cos t = \sin\left(\frac{\pi}{2} - t\right) \right)$$
$$= -\sin\left(t - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$x_p'(t) = D_1 \cos t - D_2 \sin t$$

$$x_p''(t) = -D_1 \sin t - D_2 \cos t$$

Wgt

$$x_p'''(t) + 4x_p'(t) + 5x_p(t)$$

$$= (-D_1 - 4D_2 + 5D_1) \sin t$$

$$+ (-D_2 + 4D_1 + 5D_2) \cos t$$

$$\equiv \sin t \quad \forall t \geq 0.$$

Saradan

$$\begin{cases} 4D_1 - 4D_2 = 1 \\ 4D_1 + 4D_2 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} D_1 = \frac{1}{8} \\ D_2 = -\frac{1}{8} \end{cases}$$



Etsi kyseinen yhtälö on ratkaistava  
on

$$x_p(t) = \frac{1}{8} (\sin t - \cos t)$$

joita

$$x_y(t) = e^{-2t} (C_1 \cos t + C_2 \sin t) + \frac{1}{8} (\sin t - \cos t).$$

Tehtävien ratkaisut:

$$x''(t) - 6x'(t) - 16x(t) = t^3 \quad t \geq 0$$

Etsi yleisen ratkaisun lauseke.

$$\lambda^2 - 6\lambda - 16 = 0$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 8 \\ \lambda_2 = -2 \end{cases}$$

$$x_{\text{inh}}(t) = C_1 e^{8t} + C_2 e^{-2t}$$

Yksittäisratkaisu epähom.  
yhtälölle?

- Polynomien derivaatat,  
anti derivaatat  
polynomeja

$\Rightarrow x_p(t)$  on  
polynomi

- Polynomin aste (kukaan  
yhdellä deriv.

$\Rightarrow x_p(t)$  on 3.  
asteen polynomi.

Tehdään Ansatz:

$$x_p(t) = D_0 + D_1 t + D_2 t^2 + D_3 t^3$$

$$x_p'(t) = D_1 + 2D_2 t + 3D_3 t^2$$

$$x_p''(t) = 2D_2 + 6D_3 t + 10.$$

Sijoittamalla

$$\begin{aligned}x_p''(t) - 6x_p'(t) - 16x_p(t) &= (2D_2 - 6D_1 - 16D_0) \\ &+ (6D_3 - 12D_2 - 16D_1) t \\ &+ (-18D_3 - 16D_2) t^2 \\ &\quad + 16D_3 t^3 \\ &\equiv t^3 + t\end{aligned}$$

Saadon yhtälötynne

$$\begin{bmatrix} 16 & 0 & 0 & 0 \\ -18 & -16 & 0 & 0 \\ 6 & -12 & -16 & 0 \\ 0 & 2 & -6 & -16 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} D_3 \\ D_2 \\ D_1 \\ D_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Jollain kaavilla:

$$D_3 = \frac{1}{16}, \quad D_2 = -\frac{9}{128}$$

$$D_3 = \frac{39}{512}, \quad D_4 = -\frac{153}{4096}$$

Tästä saadaan yleinen  
ratk. lauseke.

Ehmi:

$$x'''(t) + 2x''(t) + 3x'(t) = e^{\frac{t}{4}}$$

Yhte  $x_p(t)$ :lle ?

Se olisi sellasti jostain  
sellasta kuin  $ce^t$  j.a.s.

Ehmi:

$$x''(t) + 2x'(t) = 5$$

Käytetään polynomiyhtälöä,

$$(x'(t) + 2x)^2 = 5$$

$$x''(t) + p x'(t) = St + C$$

Tämä voidaan ratkaista joko 1. asteen polynomiyhtälöllä, tai "vakujen variaation avulla".



## Kuormitelu

### harmoninen värähtely

Tämä vastaa edellä sanotun perusteella alkuehtojen määrää

$$\left\{ \begin{array}{l} x''(t) + a x'(t) + b x(t) = f(t) \\ x'(0) = v_0, \quad x(0) = x_0 \end{array} \right.$$

Kaksi alkuehtoa määrää

epähomog. yhtälön yleisen  
laukkeeseen  $x_y(c_1, c_2; t)$   
vapaut parametrit  $c_1$  ja  $c_2$ .

Ehina

$$\begin{cases} x''(t) + 4x'(t) + 5x(t) = \sin t \\ x'(0) = 0 \quad \text{ja} \quad x(0) = 1 \end{cases}$$

$$x_y(t) = \frac{1}{8} \sin t - \frac{1}{8} \cos t + e^{-2t} (c_1 \cos t + c_2 \sin t)$$

ja

$$x'_y(t) = \frac{1}{8} \cos t + \frac{1}{8} \sin t - 2e^{-2t} (c_1 \cos t + c_2 \sin t) + e^{-2t} (-c_1 \sin t + c_2 \cos t)$$

Siis alkuehdot  $t=0$

$$x_{12}(0) = -\frac{1}{2} + C_1 = 0$$

$$x_{22}(0) = \frac{1}{2} - 2C_1 + C_2 = 1$$

ts..

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Jesta  $C_1$  ja  $C_2$  ratkaant.

1. kertaluvun  
differensiaaliyhtälö-  
systemien

Uitto Volterra, 1900-luvun  
alusta.

$S(t)$  murikka populaation  
koko hetkellä  $t$   
(saaliit)

$P(t)$  hanki populaation  
koko (peto)

Jos murikat saivat  
elää raukassa ja ikäsi-  
feshi

$$S'(t) = a S(t)$$

$$\Rightarrow S(t) = e^{at} S(0)$$

Mutta: Hankkia on  
synonyymien luku

$$S'(t) = a S(t) - b S(t) P(t)$$

Jossa  $a > 0$   $b > 0$ .

( $a > 1$  koska murikat haluavat  
vähemmän maan) 160



jos ei ole muuttaja,  
niin "hajotetaan"  
suunnittaan

$$p'(t) = -c p(t)$$

jossa  $c > 0$ ;  $t \geq 0$ .

$$p(t) = e^{-ct} p(0).$$

Koska muuttaja on,  
hanet kudelvat suun-  
nunnan hitaammiin.  
(ei ehkä laiska!) )

$$p'(t) = -c p(t) + d s(t) p(t)$$

Saadon differentiaali-  
yhtälöpari:

$$\begin{cases} S'(t) = aS(t) - bS(t)P(t) \\ P'(t) = -cP(t) + dS(t)P(t) \\ P(0) = P_0, S(0) = S_0 \end{cases}$$

Tälle alkuehotehtävälle on yksikäntt. ratkaisu

Yhtälöryhmä on epälineaarinen, koska

kytkentätermi  $S(t)P(t)$

ei ole summa ratk.

$S(t)$  ja  $P(t)$  skalaarimomintekoreista

$\Rightarrow$  analyysi

vaikeaa, jopa tarkka ratkaisu mahdollista

$\Rightarrow$  Tietokoneella

lauketaan nimeenfesti.

Esim MATLAB ohjelmalla.

→ Ules tulee hyvin  
kaottoon P ja S-  
populaatioiden arka-  
kehitys!