

Mat-1.415 Matematiikan peruskurssi V3 syksy 2002

<http://www.math.hut.fi/teaching/v/3/H/>

Laskuharjoitus 5 (viikko 42, 15 – 18.10.2002)

Luentoaiheita: ... [TE], Lay.

Alkuviikko (AV)

Ominaisarvotehtävissä oletamme aina ilman eri mainintaa, että puhe on neliömatriiseista. A (yms.) tarkoittaa tavallisimmin kokoa $n \times n$ olevaa matriisiä.

- Määritä matriisin A ominaisarvot ja muodosta kutakin ominaisarvoa vastaavalle ominaisavaruudelle jokin kanta, kun

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Mitkä ovat algebralliset ja geometriset kertaluvut?

- Olkkoon A :lla ominaisarvo λ , ja olkkoon \mathbf{x} jokin vastaava ominaisvektori.
 - Osoita, että λ^k on A^k :n ominaisarvo.
 - Oletetaan, että A on kääntyvä. Osoita, että λ^{-1} on A^{-1} :n ominaisarvo ja $y = Ax$ siihen liittyvä ominaisvektori (tai miksei myös x). Mistä tiedät, että $\lambda \neq 0$?
- Olkkoon T lineaarikuvaus, jonka geometrinen kuvailu on annettu seuraavissa eri kohdissa.
 - Heijastus x -akselin suhteen tasossa \mathbb{R}^2 ,
 - Venytyks kertomella 4 \mathbb{R}^3 :ssa,
 - Heijastus xy -taon suhteen \mathbb{R}^3 :ssa,
 - Kohtisuora projektio y -akselille tasossa,
 - Kierto jonkin origon kautta kulkevan akselin ympäri määräkulman verran \mathbb{R}^3 :ssa.

Selvitä laskematta, mitkä ovat kussakin tapauksessa ominaisarvot ja -vektorit. (LV-tehtävänä saat sitten laskea.)

- Olkkoon A 4×4 -matriisi, jolla on ominaisarvot 5, 3 ja -2 , ja oletetaan, että tiedät ominaisarvon $\lambda = 3$ geometrisen kertaluvun $m_g(\lambda)$ olevan 2 (eli $\dim(E_A(2)) = 2$). Onko tässä tarpeeksi tietoa, jotta voit päätellä A :n diagonalisoituvaksi?

- Olkkoon $A = \begin{bmatrix} -2 & 12 \\ -1 & 5 \end{bmatrix}$.

Diagonalisoi A ja laske sen avulla lauseke A^k :lle.

- Määritä matriisin $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ ominaisarvot ja ominaisvektorikanta \mathbb{C}^2 :ssa.

Loppuviikko (LV)

- Olkkoon $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ lineaarikuvaus, jonka matriisi luonnollisen kannan suhteen on

$$A = \begin{bmatrix} 15 & -66 & -44 & -33 \\ 0 & 13 & 21 & -15 \\ 1 & -15 & -21 & 12 \\ 2 & -18 & -22 & 8 \end{bmatrix}.$$

Määritä \mathbb{R}^4 :n kanta \mathcal{F} , jonka suhteen T :n matriisi $[T]_{\mathcal{F}}$ on diagonaalinen ja muodosta tuo diagonaalimatriisi.

Saat käyttää **Eigenvectors**:ia.

- Muodosta AV-tehtävän 3 kohtien (a), (c) ja (e) matriisit ja laske ominaisarvot ja -vektorit. Laske ainakin yksi kohta käsinlaskua simuloiden (karakteristinen polynomi, ym.), lopu(i)ssa saat halutessasi käyttää **Eigenvectors**:ia. Kohdan (e) akseliksi voit ottaa z -akselin ja kiertokulmaksi esim. $\phi = \frac{\pi}{4}$.
- Muistele harj. 4 LV tehtävää 5. Käsittele vapaavalintaisesti kohdan (a) tai (b) matriisiä. Selitä, miksi käytös on sellaista, miltä näyttää. Onko nollasta erillinen tasapainopiste yksikäsitteinen, jos lähtöpiste on todennäköisyysvektori?

Evästys: Lausu lähtöpiste ominaisvektorikannassa tai suorita diagonalisointi.

4. Olkoon $A = \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$.

(a) Diagonalisoi A .

(b) Esitä reaali muodossa $A = PCP^{-1}$, missä $C = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix}$.

5. Havainnollista tehtävien 2 ja 4 lineaarikuvauksia animaatiolla tyyliin `L7maple`, `L8maple`. Piirrä joissain tapauksissa nuolien sijasta myös ratakäyrät: sininen yksikköympyrä ja punainen kuvakäyrä.

6. Olkoon $A = \begin{bmatrix} 0.8 & -0.6 & 0 \\ 0.6 & 0.8 & 0 \\ 0 & 0 & 1.07 \end{bmatrix}$.

Määritä ominaisarvot ja -vektorit (**Eigenvectors**) ja tunnista matriisin rakenne.

Muodosta jonot $\mathbf{x}_{k+1} = A\mathbf{x}_k$, $k = 0, 1, \dots$, missä alkupiste \mathbf{x}_0 on (a) $(2, 0, 0)$ ja (b) $(2, 0, 1)$. Piirrä pisteiden ratakäyriä ("trajektoreja") \mathbb{R}^3 :ssa.

Ohje: `spacecurve` (Tarvitaan `with(plots):`)