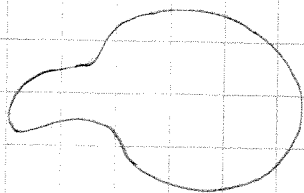


3. Tasköynten globaalisa teoriaa

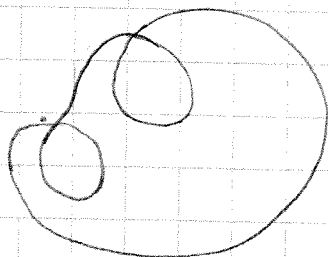
Määntelma Ol. $a > 0$. a -jaksoinen yksinkertaisen

suljettu polku $c: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ on sääntöllinen polku

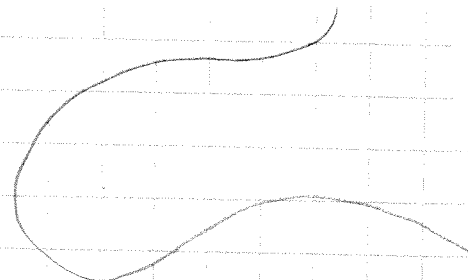
c s.e. $c(t) = c(t')$ $\Leftrightarrow t - t' = ka$ jollakin $k \in \mathbb{Z}$.



Yksinkertaisen suljetun



ei yksinkert. suljetun



Ol. tunnetuksi Jordanin käyrälause: yksinkertainen suljettu tasopolku γ jakaa \mathbb{R}^2 :n kolmeen pisteneräiseen osaan

(i) $\text{int} \gamma$ polun jäljen pisteet

(ii) $\text{int} \gamma$ rajoitettu alue, jonka reunus on γ

(iii) $\text{ext} \gamma$ rajoittamaton alue, — —

Huom (1) alue = avoin ja yhtenäinen

(2) avoinnalla joukolla D yhtenäisyys = polkuyhtenäisyys: $\forall x, y \in D \exists$ polku $c: [a, b] \rightarrow D$ s.e. $c(a) = x$ $c(b) = y$.

(3) Jordanin käyrälauseen tarkka todistus:

Munkres: Topology

Wall: Geometric introduction to topology

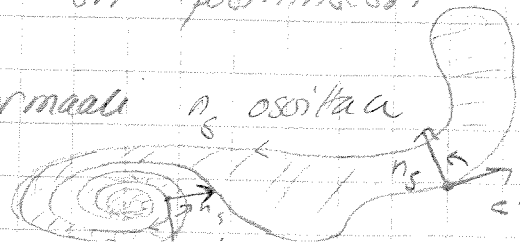
Sopimus: yksinkertaisen suljetun käyrä = yksinkertainen

suljettu polku, joka parametrisoidaan kaarenpituuden

suhteen ja sen pituus = jaksoson pituus.

Sanotaan: yksinkertaisen suljetun käyrä on positiivisesti

suunnistettu, jos sen suunnistettu normaali n_s osoittaa $\text{int}(\gamma)$:n $\forall t$.

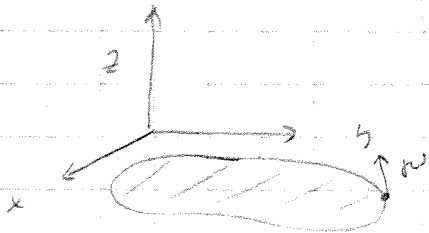


Muistutus (L2): alueen int(γ) pinta-ala:

3.2.

$$A(\text{int } \gamma) = \iint_{\text{int } \gamma} dx dy$$

Greenin kaava (L2): $\iint_{\text{int } (\gamma)} (\nabla \times \vec{F}) \cdot \vec{k} dx dy = \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r}$, missö



\vec{k} z:n suuntaisen yksikkövektorin
 $d\vec{r} = \gamma'(t) dt$, $\vec{F} = (f_1, f_2)$

$$\nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_1 & f_2 & 0 \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial f_2}{\partial x} - \frac{\partial f_1}{\partial y} \right) \vec{k}$$

$$\Rightarrow \int_{\text{int } (\gamma)} \left(\frac{\partial f_2}{\partial x} - \frac{\partial f_1}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\gamma} (f_1, f_2) \cdot \gamma'(t) dt = \int_{\gamma} f_1 dx + f_2 dy,$$

missö $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ $\gamma'(t) = (x'(t), y'(t)) dt = (dx, dy)$

Valitsemalla $\vec{F} = (f_1, f_2)$ s.e. $\nabla \times \vec{F} \equiv \vec{k}$ saadaan

$$A(\text{int } \gamma) = \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

a) valitaan $\vec{F} = \left(-\frac{1}{2}y, \frac{1}{2}x\right)$ ($\nabla \times \vec{F} = \left(\frac{1}{2} - \left(-\frac{1}{2}\right)\right)\vec{k} = \vec{k}$)

antaa $A(\text{int } \gamma) = \frac{1}{2} \int_{\gamma} (-y dx + x dy)$

(3.1)

$$= \frac{1}{2} \int_0^L (xy^2 - yx^2) dt$$

kun $\gamma: [0, L] \rightarrow \mathbb{R}^2$.

b) voidaan valita yleisemmin $\vec{F} = (-cy, (1-c)x)$ $c \in \mathbb{R}$

jolloin $\nabla \times \vec{F} = ((1-c) - (-c))\vec{k} = \vec{k}$ ja

$$A(\text{int } \gamma) = \int_{\gamma} (-cy) dx + (1-c)x dy = \int_0^L (-cyx^2 + (1-c)xy^2) dt$$

jolloin $c=0 \Rightarrow A(\text{int } \gamma) = \int_0^L xy^2 dt$

$c=1 \Rightarrow A(\text{int } \gamma) = -\int_0^L yx^2 dt$

jne.

3.2. Lause Ol. γ yksinkertainen suljettu käyrä, $L(\gamma)$ sen pituus ja $A(\text{int}\gamma)$ sen rajoittaman alueen pinta-ala. Tällöin pätee isoperimetrisen epäyhtälö:

$$A(\text{int}\gamma) \leq \frac{1}{4\pi} L(\gamma)^2, \text{ missä}$$

" = " $\Leftrightarrow \gamma$ on ympyrä

Tood: Selvästi, jos γ R-säteinen ympyrä, niin $L(\gamma) = 2\pi R$ ja $A(\text{int}\gamma) = \pi R^2 \Rightarrow A(\text{int}\gamma) = \pi R^2 = \frac{1}{4\pi} (2\pi R)^2 = \frac{1}{4\pi} L(\gamma)^2$.

Voitteen epäyhtälöä osaa saadaan Wirtingerin epäyhtälöstä.

3.3. Lause Ol. $F: [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}$ sileä, s.e. $F(0) = F(\pi) = 0$.

Tällöin pätee: $\int_0^\pi \left(\frac{dF}{dt}\right)^2 dt \geq \int_0^\pi F(t)^2 dt$ ja

" = " $\Leftrightarrow F(t) = A \sin t \quad \forall t \in [0, \pi]$, A vakio

Tood: Ol. $G(t) = \frac{F(t)}{\sin t} \quad F'(t) = G'(t) \sin t + G(t) \cos t$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_0^\pi (F'(t))^2 dt &= \int_0^\pi (G'(t) \sin t + G(t) \cos t)^2 dt \\ &= \int_0^\pi (G'(t))^2 \sin^2 t dt + 2 \int_0^\pi G'(t) G(t) \sin t \cos t dt + \int_0^\pi (G(t))^2 \cos^2 t dt \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2 \int_0^\pi G' G \sin t \cos t dt &= \int_0^\pi G^2 \sin t \cos t - \int_0^\pi G^2 (\cos^2 t - \sin^2 t) dt \\ &= \int_0^\pi G^2 (\sin^2 t - \cos^2 t) dt \end{aligned}$$

Saadaan:

$$\int_0^\pi (F'(t))^2 dt = \int_0^\pi (G'^2 + G^2) \sin^2 t dt = \int_0^\pi F'^2(t) dt + \int_0^\pi (G(t))^2 \sin^2 t dt$$

$$\Rightarrow \int_0^\pi (F'(t))^2 dt \geq \int_0^\pi F(t)^2 dt$$

" = " $\Leftrightarrow G'(t) \equiv 0 \Leftrightarrow G \equiv \text{vakio} \Leftrightarrow F = \text{vakio} \sin t \quad \square$

Tehtävä (3.2): Ol. γ parametriittinen parametriilla $t = \frac{\pi s}{L(\gamma)} = \gamma(s)$ (3.4)

missä s parametri kaarenpituuden suhteen 1. $t \in [0, \pi]$

ja $\gamma(0) = 0$ (translaatiolla $x \mapsto x - \gamma(0)$)

Esitetään $L(\gamma)$, $A(\text{int } \gamma)$ napakoordinaateissa: $\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} x' = r' \cos \theta - r(\sin \theta) \theta' \\ y' = r' \sin \theta + r(\cos \theta) \theta' \end{cases} \quad \begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \quad \begin{cases} r = r(t) \\ \theta = \theta(t) \end{cases}$$

$$\Rightarrow (x')^2 + (y')^2 = (r' \cos \theta - r \theta' \sin \theta)^2 + (r' \sin \theta + r \theta' \cos \theta)^2 = (r')^2 \cos^2 \theta + r^2 \theta'^2 \sin^2 \theta - 2r r' \theta' \cos \theta \sin \theta + (r')^2 \sin^2 \theta + r^2 \theta'^2 \cos^2 \theta + 2r r' \theta' \sin \theta \cos \theta = r'^2 + r^2 \theta'^2$$

Tästä saadaan: $x'(t)^2 + y'(t)^2 = \frac{x'(s)^2 + y'(s)^2}{(y'(s))^2} = \frac{L(\gamma)^2}{\pi^2}$, sillä $y'(s) = \frac{\pi}{L(\gamma)}$

$t = \gamma(s): \begin{cases} x(s) = x(\gamma(s)) \\ y(s) = y(\gamma(s)) \end{cases} \quad \begin{cases} x'(s) = x'(t) y'(s) \\ y'(s) = y'(t) y'(s) \end{cases}$

ja $x'(s)^2 + y'(s)^2 = \|x'(s)\|^2 = 1$

Saatiin: $r'^2 + r^2 \theta'^2 = \frac{L(\gamma)^2}{\pi^2} \Rightarrow \int_0^\pi (r'^2 + r^2 \theta'^2) dt = \frac{L(\gamma)^2}{\pi^2} \int_0^\pi dt = \frac{L(\gamma)^2}{\pi}$

Tästä saadaan: $x(t)y'(t) - y(t)x'(t) = r \cos \theta (r' \sin \theta + r \theta' \cos \theta) - r \sin \theta (r' \cos \theta - r \theta' \sin \theta) = r^2 \theta' (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = r^2 \theta'$

(3.1) $\Rightarrow A(\text{int } \gamma) = \frac{1}{2} \int_0^\pi (x y' - y x') dt = \frac{1}{2} \int_0^\pi r^2 \theta' dt$ (*)

Siis os: $0 \leq \frac{L(\gamma)^2}{\pi} - A(\text{int } \gamma) \stackrel{(*)}{=} \frac{1}{4} \int_0^\pi (r'^2 + r^2 \theta'^2) dt - \frac{1}{2} \int_0^\pi r^2 \theta' dt$

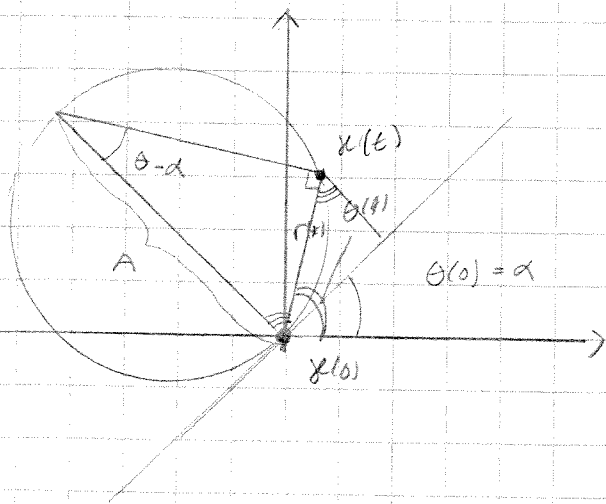
$$= \frac{1}{4} \int_0^\pi (r'^2 + r^2 \theta'^2 - 2r^2 \theta') dt$$

$$= \frac{1}{4} \left(\underbrace{\int_0^\pi r^2 (\theta' - 1)^2 dt}_{\geq 0} + \underbrace{\int_0^\pi (r'^2 - r^2) dt}_{\geq 0} \right)$$

\Rightarrow " \leq "

Tästä saadaan " $=$ " $\Leftrightarrow \theta' \equiv 1$ ja $r(t) = A \sin t$ (3.2) $r(0) = r(\pi) = 0$

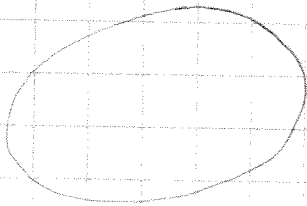
$\Rightarrow \theta(t) = t + \alpha, r(t) = A \sin(t - \alpha)$



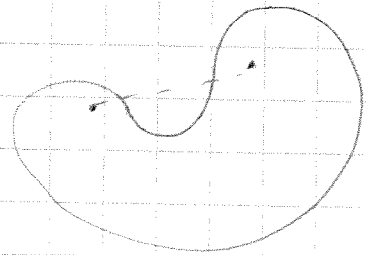
Saatiin " $=$ " => 3.5
 γ on $\frac{A}{2}$ -säteinen ympyrä.

□.

Määritelmä yksinkertainen suljettu käyrä on konvekssi, jos $\text{int} \gamma$ on konvekssi, i. $\forall x, y \in \text{int}(\gamma)$ yhdistettävissä jananpolutta $\text{int} \gamma$:ssa



konvekssi



ei konvekssi

Määritelmä polun C kärkeipiste on piste $C(t)$, joka

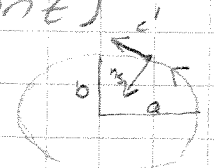
on suunnistuksen kaarevuuden kriittinen piste, i. $\kappa_s^{-1}(t) = 0$

Voidean os. määritelmä riippumaton parametrisoinnista (HT)

Esim Ellipsi $C: C(t) = (a \cos t, b \sin t)$

$$C'(t) = (-a \sin t, b \cos t), \quad C''(t) = (-a \cos t, -b \sin t)$$

$$C' \times C'' = \begin{vmatrix} i & j & k \\ -a \sin t & b \cos t & 0 \\ -a \cos t & -b \sin t & 0 \end{vmatrix} = (0, 0, ab)$$



$$\Rightarrow \kappa = \frac{\|C' \times C''\|}{\|C'\|^3} = \frac{ab}{(a^2 \cos^2 t + b^2 \sin^2 t)^{3/2}} = \kappa_s \quad (\text{param. posit. kiertosuuntaan})$$

$$\kappa_s'(t) = -\frac{3}{2} ab (a^2 \cos^2 t + b^2 \sin^2 t)^{-5/2} (-2a^2 \cos t \sin t + 2b^2 \sin t \cos t)$$

$$= \frac{3ab(b^2 - a^2) \sin t \cos t}{(a^2 \cos^2 t + b^2 \sin^2 t)^{5/2}}$$

Saahan: Jos c (aito) ellipsi ($a \neq b$), niin (36)

sillo on neljä kärkipistettä $c(0) = (a, 0)$, $c(\frac{\pi}{2}) = (0, b)$,

$c(\pi) = (-a, 0)$, $c(\frac{3\pi}{2}) = (0, -b)$.

Jos c on ympyrä ($a = b$), niin jokainen piste on kärkipiste.

3.5. Neljän kärkipisteen lause

Jotaisella konveksilla yksinkertaisella tasokäyrällä on vähintään neljä kärkipistettä.

Toe: Jos $\alpha_s \equiv \text{ratio}$ niin $\alpha_s' \equiv 0$ ja jokainen piste on

kärkipiste. Oo. α_s ei-ratio. Stationaarisessa pisteessä $\alpha_s' = 0$

ja α_s' vaihtaa merkkiä (konkavitas). Voi olla $\alpha_s' / [t, t+\epsilon] \equiv 0$

Jatkuvana funktiona $t \mapsto \alpha_s(t)$ saa suurimman ja pienimmän arvonsa suljetulla välillä $[a, b]$. Tällöin myös $\alpha' = 0$.
(c suljettu)

Voidaan olettaa $[a, b] = [0, L]$ param. kaarenpituuden suhteen ja $c(0)$ minimi, $c(s_0)$ maksimi, ($c(0) = c(L)$)

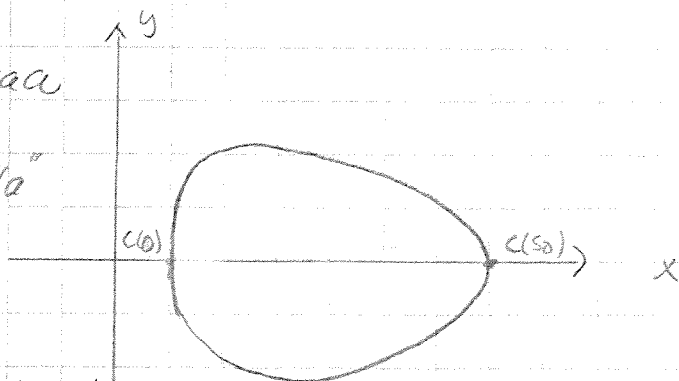
Val (x, y) -koordinaatit s.e. x -akseli sisältää pisteet $c(0)$ ja $c(s_0)$. Tällöin $c(s) = (x(s), y(s))$ ja

$y(0) = y(s_0) = 0$. Käyrä ei leikkaa

x -akselia muussa pisteessä välillä

$[0, s_0]$, sillo konkavitas \Rightarrow

Jana $[c(0), c(s_0)] \subset |c|$ sisältäisi



x-akselille ja $\alpha_s / [0, s_0] \equiv 0 \Rightarrow \alpha_s \equiv 0$ koska $\alpha(0)$

oli pieni ja $\alpha(s_0)$ suurin on α . $\Rightarrow y$ vaihtaa

merkkiä täsmälleen pisteissä 0 ja s_0 .

vo: pisteet (0) ja (s_0) ovat ainoat käännepisteet.

Tällöin α'_s vaihtaa merkkiä vain pisteissä $s=0$ ja $s=s_0$.

\Rightarrow funktio $s \mapsto \alpha'_s(s) y(s)$ ei vaihda lainkaan

merkkiä. Ol. param. posit. kiertosuuntaan, 

jolloin $\alpha = \alpha_s$ (konvektisuus)

Frenet $\Rightarrow e_1 = (x', y')$, $e_2 = n_s = (-y', x')$

$$(x'', y'') = e_2' = \alpha'_s e_2 = \alpha'_s (-y', x')$$

$$\Rightarrow x'' = -\alpha'_s y'$$

$$\Rightarrow \int_0^L \alpha'_s(s) y(s) ds = \int_0^L \alpha(s) y'(s) ds - \int_0^L \alpha'_s(s) y'(s) ds$$

$$y(L) = y(0) = 0 \Rightarrow \int_0^L x''(s) ds = x'(L) - x'(0) = 0, \text{ "olla"}$$

pitkin oli suljettu. \hookrightarrow sillä integroitava $s \mapsto \alpha'_s(s) y(s)$

ei vaihda merkkiä, joten $\alpha'_s y \equiv 0 \Rightarrow \alpha'_s \equiv 0$ tai $y \equiv 0$.

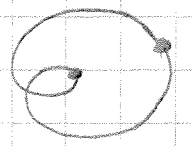
Sis löytyy kolmas piste, missä α'_s vaihtaa merkkiä.

$t \mapsto \alpha'_s(t)$ jaksollinen, joten pisteitä oltava

parillisen määrä \rightarrow vähintään 4 pistettä. \square

Huom, 1) Lauseen voitiä järke myös ilman oletusta "konveksi"

2) Lause ei päde ilman oletusta "y-akselin suuntaan"



2 up \rightarrow

II Pinnat 1. \mathbb{R}^3 :n pinnat

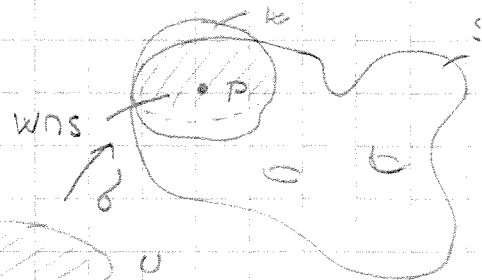
II 1.1

Määntelmä $S \subset \mathbb{R}^3$ on (topologinen) pinta, jos

$\forall p \in S \exists$ avoin joukko $U \subset \mathbb{R}^2$ ja avoin joukko

$W \subset \mathbb{R}^3$, $p \in W$ s.e. \exists homeomorfinen $\sigma: U \rightarrow W \cap S$

idea: σ parametrisoi pinnan pisteen p ympäristön



Muistutus: $U \subset \mathbb{R}^n$ avoin (merk. $U \subset \mathbb{R}^n$)

$\Leftrightarrow \forall u \in U \exists r > 0$ s.e.

$$B(u, r) = \{v \in \mathbb{R}^n \mid \|u - v\| < r\} \subset U$$

Jos $\bar{X} \subset \mathbb{R}^n$, $\bar{Y} \subset \mathbb{R}^m$, niin kuvaus $f: \bar{X} \rightarrow \bar{Y}$ on homeomorfinen jos f on bijektio ja f, f^{-1} jatkuvia

Sanotaan: kokoelmaa $\mathcal{U} = \{(\sigma, U)\}$ s.e. $S \subset \bigcup_{(\sigma, U) \in \mathcal{U}} \sigma(U)$

on pinnan S kartasto.

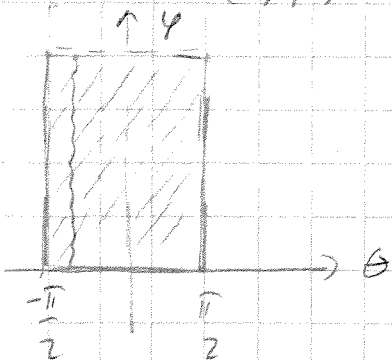
Huom. usein sanotaan σ on parametrisointi ja σ^{-1} on korttikuvauks

Esim $1^\circ S^2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ yksikköpallo

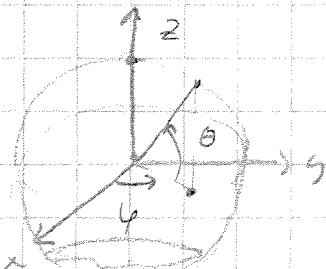
luonnollinen parametrisointi pallokoordinaateissa:

$$\sigma(\theta, \varphi) = (\cos\theta \cos\varphi, \cos\theta \sin\varphi, \sin\theta)$$

Tarvitään $(\theta, \varphi) \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \times [0, 2\pi) =: U$



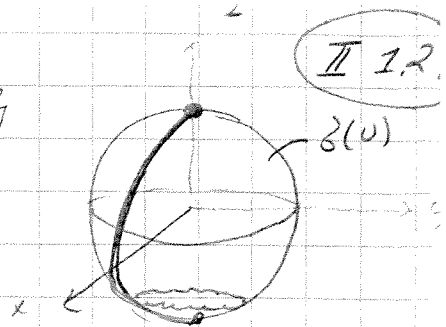
$\sigma(U)$ peittää S^2 :n, muttei ole injektio eikä U ole avoin.



Valinta $U := \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right) \times (0, 2\pi)$ suurin mahdollinen, mutta $\sigma(U)$ ei peitä S^2 :ta.

Tällöin $\sigma: U \rightarrow W \cap S^2$, missä
 $W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y \neq 0 \text{ tai } x < 0\}$
 on \mathbb{R}^3 :n avoin joukko

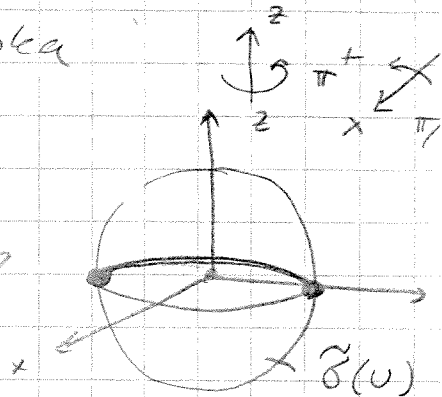
$\sigma: U \rightarrow W \cap S^2$ homeomorfismi?



Olk. $\tilde{\sigma}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ toinen parametrisointi, josta
 saadaan "kierämällä" joukkoa $\sigma(U)$

kulman π (posit) z-akselin suhteen

ja " $\pi/2$ (posit) x- " " "



eli $x \mapsto -x \mapsto -x$
 $y \mapsto -y \mapsto -z$
 $z \mapsto z \mapsto -y$

$$\Rightarrow \tilde{\sigma}(\theta, \varphi) = (-\cos\theta \cos\varphi, -\sin\theta, -\cos\theta \sin\varphi)$$

Täten $S^2 \subset \sigma(U) \cup \tilde{\sigma}(U)$.

Esim 2^o kärkeä $K = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = z^2\}$

U ole jokin! Olk. $\sigma: U \rightarrow K \cap W$ parametrisointi

s.e. $\sigma(a) = 0$ tai al. $U = B^2(a, \varepsilon)$

Merh. $K = K_+ \cup K_-$

$K_+ = \{(x, y, z) \in K \mid z > 0\}$

$K_- = \{(x, y, z) \in K \mid z < 0\}$

$W \subset \mathbb{R}^3 \Rightarrow \exists p \in K_+ \cap W$ ja $q \in K_- \cap W$

\exists pisteet

$\sigma^{-1}(p), \sigma^{-1}(q)$ yhdistävä polku $c \subset U$:ssa s.e.
 $c(t) \rightarrow a \quad \forall t$

$$\Rightarrow \sigma(c) \cap \{0\} = \emptyset \quad \checkmark$$

Kuitenkin: $K_+ \cup \{0\}$, $K_- \cup \{0\}$, $K_+ \cup K_-$ (topologisesti)

rintoja $\sigma_{\pm}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad (u, v) \mapsto (u, v, \pm\sqrt{u^2 + v^2})$

$$\tilde{\sigma}_{\pm} = \sigma_{\pm} / \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$$

