

II $\Delta = 0$: Kreisförmig um. zentrum 2

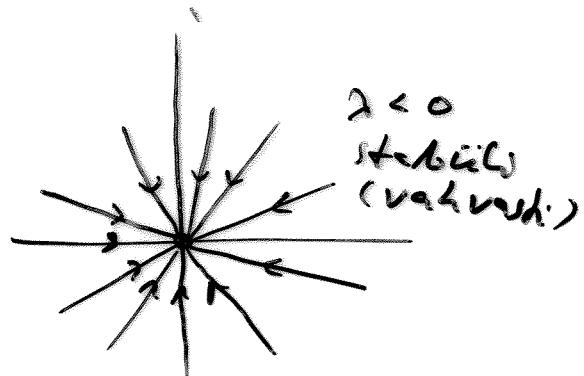
1) Kreisförmig um. zentrum 2.

$$(\Rightarrow \text{um. zentrum} = \mathbb{R}^2)$$

$$\begin{aligned}\vec{y}(t) &= e^{\lambda t} (c_1 \vec{e}_1 + c_2 \vec{e}_2) \\ &= \begin{bmatrix} c_1 e^{\lambda t} \\ c_2 e^{\lambda t} \end{bmatrix}\end{aligned}$$

Erstabil., für $\lambda > 0$.
unstabil.

(KRE: "proper mode",
eigene oder konservative Eigenwerte
(harmonische Schwingungen(?)))



2) Vom y-Achse um. zentren.

Degenerierte und modifizierte.

(unstabil/stabil, für $\lambda (= \frac{1}{2} \operatorname{tr}(A)) < 0$

instabil, für $\lambda > 0$.

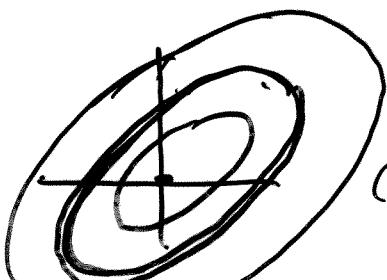
III $\Delta < 0$, kompl. um. zentren

$$\lambda_1 = \lambda, \lambda_2 = \bar{\lambda}, \lambda, \bar{\lambda} = 2\bar{\lambda} = 121^2$$

~~Re $\lambda > 0$~~ $\operatorname{tr}(A) > 0 \Rightarrow$ instabil. spiralförmig

~~Re $\lambda > 0$~~ $\operatorname{tr}(A) < 0 \Rightarrow$ stab. — —

$\operatorname{tr}(A) = 0 \Rightarrow$ kaskaden-, helikoidale
stabil.



$\operatorname{tr}(A) = 0$
(redundant imaging
um. zentren)