

Tisdagen 27.3. har vi 2:a mellanföreläset, som omfattar kap. 12-13 i Adams med undantag för kap. 13.7 i uppl. 5 & 6 (som saknar motsvarighet i uppl. 4). Samma regler gäller som för 1:a mellanföreläset. Tänk på att det kan vara svårt att läsa på inför ett mellanföreläse och fira årsfest samma helg. Men man kan lära på långt före sista helgen också!

Torsdagen 22.3. har vi 2:a datorövningen. Uppgifterna kommer att delas ut separat.

Efter kap. 13 fortsätter vi med kap. 14-16.

Nedan beskrivs Newtonens metod för att finna gemensamma lösningar till n ekvationer med n obekanta. Detta är en utvidgning av kap. 13.6 i Adams, där man arbetar med 2 elev. och 2 obek. Räkningarna utförs lämpligast med datorer.

Newtonens metod för n ekvationer med n variabler:

Om $f_1, f_2, \dots, f_n : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ är n st. funktioner av n variabler (som vi tänker oss bildar en n -kolumnvektor) och vi söker en lösning till

$$\begin{cases} f_1(\bar{x}) = 0 \\ f_2(\bar{x}) = 0 \\ \vdots \\ f_n(\bar{x}) = 0 \end{cases} \quad (\text{ett ekvationssystem med } n \text{ ekvationer och } n \text{ obekanta})$$

Kan iterationsmetod

$$\begin{aligned} \bar{x}_{m+1} &= \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \bar{x}_m - (\mathcal{J}(\bar{x}_m))^{-1} \begin{pmatrix} f_1(\bar{x}_m) \\ \vdots \\ f_n(\bar{x}_m) \end{pmatrix} = \text{Matris-} \\ &\quad \text{invertering} \\ &= \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(\bar{x}_m) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(\bar{x}_m) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(\bar{x}_m) & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(\bar{x}_m) \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} f_1(\bar{x}_m) \\ \vdots \\ f_n(\bar{x}_m) \end{pmatrix} \end{aligned}$$

med lämpligt begynnelsevärdet \bar{x}_0 (en n -kolumnvektor) konvergerar till ett gemensamt nollställe för de n st. funktionerna f_1, f_2, \dots, f_n .

Precis som i fallet med 1 ekvation med 1 variabel kan Newtons metod också divergera. Konvergens förutsätter bra begynnelsevärdet, men om Newtons metod konvergerar, tenderar den att konvergera snabbt.

$$\text{Ex 1) } F(x, y) = (x^2 - 1)^2 - (y^2 - 1)^2.$$

- a) Var är $F = 0$? Bestäm F :s tecken, där $F \neq 0$.
 b) Bestäm F :s kritiska punkter samt deras nature
 (lok. max, lok. min eller sadelpunkt) mha. 2:a-derivatstestet. Jämför resultatet med F :s tecken.

2a) Visa att fjärdegradspolyomet $p(x, y, z) = 1 - 2x + 4y - 14z + 2xy - 2xz - y^2 + 8yz - 9z^2 - y^4$ har exakt en kritisk punkt samt bestäm den.

b) Använd 2:a-derivatstestet för att avgöra om den kritiska punkten är ett lok. max, lok. min eller en sadelpunkt.

3) En excentrisk nisjona låter bygga en elliptisk simbassäng, vars rand ges av $x^2/3^2 + y^2/2^2 = 1$ och som i punkten (x, y) har djupet $f(x, y) = 11 - (\frac{x}{2} + x^2 + 2y^2)$ (kasheten meter överallt). Bestäm de punkter, där djupet i bassängen är störst resp. minst samt djupet där.

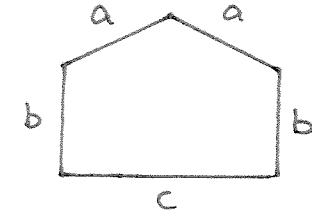
4a) Maximera och minimera $f(x, y, z) = 8x^2 + 4yz - 16z$ under bivillkoret $g(x, y, z) = 4x^2 + y^2 + 4z^2 - 16 = 0$.

b) Maximera och minimera $f(x, y, z) = xy^2$ under bivillkoren $g(x, y, z) = x^2 + z^2 - 1 = 0$ och $h(x, y, z) = x - y = 0$.

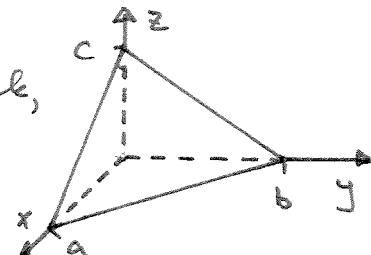
Demo: Svaka tänker installera ett vindfönster. Fönstret skall ha formen av en likbent triangel ovanför en rektangel som i fig.

Eftersom Svaka har en färingstlist av längd L , får fönstrets omkrets inte överstigna L . Vi bestämmer hur fönstret skall dimensioneras för att dess area skall maximeras.

(Av alla rektanglar med en given omkrets har kvadraten den största arean och av alla trianglar med en given omkrets har den liksidiga triangeln största arean.)



Fr: 1a) Bestäm maximala volymen hos ett rätblock, som ligger i tetraedern i fig. till höger så att tre av rätblockets sidor sammankallas med koordinatplanen.

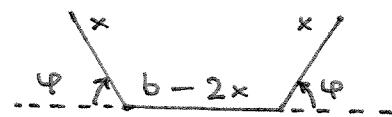


b) Ur ett klot med radien R säger ett rätblock. Visa att av alla möjliga rätblock har kuben med klotets diameber som rynddiagonal största sammantagna area hos begränsningsytorna.

2) Långa plåtvensor av bredd b

viks till stuprämnor genom att vensornas kanter med en bredd x viks upp vinkelrät symmet-

riktet som i figuren ovan. Vilka värden på x och y maximeras stuprämnornas tvärsnittsarea?

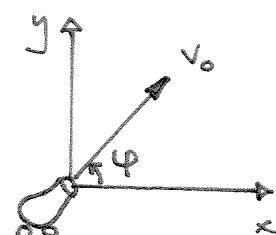


3) Vi skjuter en kanonkul med den fixa

begynnelsesfarten v_0 och vinkelrät från horisontalplanet. Placera koordinaterne som i fig. f.h. och bortre från luftmotstånd, Cordolis-kraft o.d. Då ut-

sätts kulan för accelerationen $\vec{F}(t) = -g\hat{j}$ för $t > 0$ (om vi sätter $t = 0$ i avfyringsögonblicket).

a) (gymnasiefysik): Härled kulans position $\vec{r}(t)$ för $t \geq 0$. När är kulan som högst? Hur högt är den då? Hur långt från kanonen landar kulan? Vilket val av φ maximeras avståndet till nedslagsplatsen?



b) (högskolematematik): Olika φ ger olika trajektorier för kanonkulorna. Bestäm trajektoriesskaranas convexa hulla.

4) Kurvan $f(x, y) = x^3 + y^3 - 9xy = 0$

Kallas för Cartesii bledd. Vi söker de punkter på kurvan, där lutningen är $= \frac{1}{2}$.

Skriv om kravet $dy/dx = \frac{1}{2}$

på formen $g(x, y) = 0$ och

använd Newtons metod för

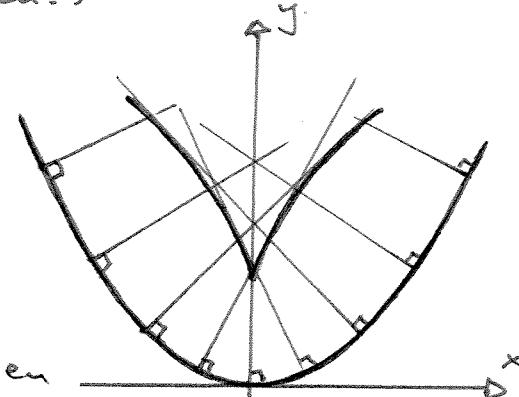
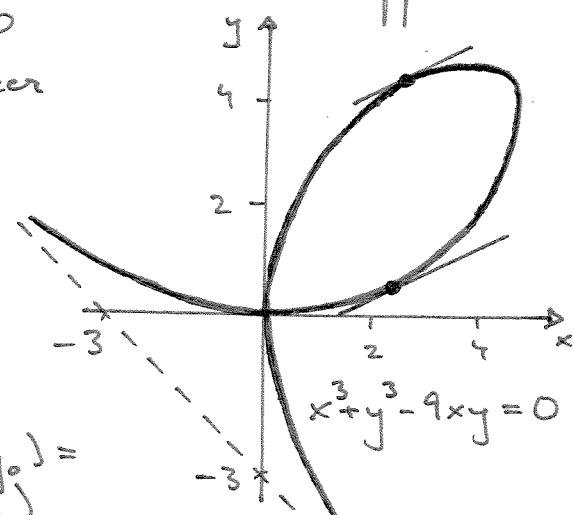
2 ekvationer med 2 okända

med begynnelsevärderna $(x_0, y_0) =$

$=(2, 4)$ resp. $(x_0, y_0) = (2, 1)$

en iteration. (Använd alltså inte parameterframställningen från 1:a datorövningen.)

Demo: Vi visar att convexa hulla skaran av normallinjer till en plan kurva är kurvans evoluta. Jämför med den on s7.



På baksidan finns sammanfattingen

av Mathematica, som också delades ut i samband med 2:a datorövningen i höstas.

- Mathematicas hjälpsystem används på följande sätt: ?Det ger uppgifter om Det, ??Det ger en noggrannare beskrivning. *-tecknet fungerar som en joker, dvs. ?*Int* räknar upp all funktioner som börjar med Int. ?*Int* osv.
- Mathematicas egna funktioner och beskrivningar börjar alltid med stor bokstav, och består i allmänhet av hela ord, dvs. Integrate, Det, Inverse. Om funktionens namn är ett sammansatt ord, så börjar bågge delarna med stor bokstav. t.ex. MatrixForm, NullSpace (obs! Eigensystem, är undantaget som bekräftar regeln). Funktionernas argument ges inom hårdare parenteser () .
- Mathematica ger namn åt inmatade och utmatade data av typen In[luke], Out[luke]. Dessa kan användas som referenser; dessutom kan man hänvisa till utmatad data med hjälp av % -tecknet. Således betyder %5 samma sak som Out[5] och ett enkelt % hänvisar till föregående utmatning.
- Om man skriver ett semikolon i slutet av en inmatning så skrivas inte resultatet ut; trots det kan man hänvisa till resultatet med ett % -tecken. Flera inmatningar kan ges på samma rad separerade av semikolon.
- Mathematica känner bl.a. följande konstanter: I (imaginärenheten), Pi(x) och E (e dvs. Nepers tal).
- Multiplikationstecknet kan ersättas med ett mellanslag: x*y eller x y; obs att om mellanslaget sätts så tolkas xy som en variable vars namn är xy. Exponenten tecken är ^, t.ex. $3^5 = 3^5$.
- Mathematica känner till bl.a. följande elementärfunktioner: Exp, Sqrt, Sin, Cos, Log, ArcTan osv. Kom ihåg stora begynnelsebokstäver! Numeriska värden får man med kommandot N, t.ex. N[Exp[Pi]]. N[Pi,30] ger π med 30 korrekta decimaler. Försök uttryck av typen Sin[Pi/2] och Exp[I Pi]. Vinklar ges således i radianer. Konstanten som förvandlar grader till radianer heter Degree = π/180: t.ex. Sin[45 Degree].

Då man upphöjer ett komplext tal i en potens, och där efter tar motsvarande rot av talet, får man i allmänhet inte samma tal tillbaka som man startade med. Försök t.ex. följande: $(0.3+0.8i)^5; \sqrt[5]{(1/5)}$. Det rör sig inte om ett programmeringsfel utan om att komplexa rötter inte är entydigt definierade... försök också räkna $(-1.0)^{(1/3)}$.

Elementärfunktioner gäller således också komplexa argument. Försök med $\log[2.3+5.5i]$, $\sin[-9.3+6.6i]$.