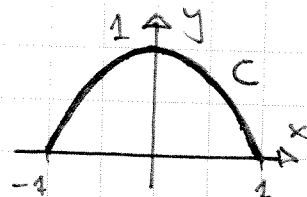


Kap. 8 & 9 i Krcyszsig är rekommenderad brevidläsning till kap. 11-16 i Adams, men förutsätter de verletyg, som Adams ges. Kap. 1, 2 & 4 i Krcyszsig är rekommenderad brevidläsning till appendix IV / kap. 17 (uppg. 5 / uppl. 4) i Adams, där ordinära differential-ekvationer behandlas. På insidan av detta blad finns lite information om exakta differential-ekvationer och ortogonala kurvskaror, som bl.a. dyker upp i samband med flödeskurvor och ekvipotentialkurvor.

On (före påsklovet):

1a) 15.1.3    b) 15.1.5    c) 15.1.6

2) Den plana kurvan  $C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y = 1 - x^2, -1 \leq x \leq 1\}$  ovan har i punkten  $(x, y) \in C$  längdensiteten  $\delta(x, y) = x^2 + y$ . Av symmetriskäl finns  $C$ 's tyngdpunkt på  $y$ -axeln. Bestäm  $C$ 's längd, massa och tyngdpunkt. Låt gärna Mathematica göra slavgöret! (Jämför med uppg. 1, on v13 och uppg. 1, on v14. Då var det ett plant område vi studerade, men här studerar vi en kurva.)



3) Beräkna kurvintegralen  $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ , då  $\vec{F}$  är vektorfältet  $F(x, y, z) = z\vec{i} - y\vec{j} + 2x\vec{k}$  och kurvan  $C$  går från punkten  $(1, 1, 1)$  till punkten  $(2, 4, 8)$

a) rätlinjigt    b) längs kurvan  $x=t, y=t^2, z=t^3$ .

4) Beräkna kurvintegralen  $W = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ , där  $C$  är räta linjen från origo till punkten  $(1, 2, 3)$  och  $\vec{F}(x, y, z) = (e^z + \frac{1}{1+x^2})\vec{i} + 2yz\vec{j} + (x^2z + y^2)\vec{k}$

a) direkt som en kurvintegral

b) genom att visa att  $\vec{F}$  är irrotelfritt i hela  $\mathbb{R}^3$  som är enkelt sammanhängande, bestämma  $\vec{F}$ 's potentialfunktion  $\Phi(x, y, z)$  sådan att  $\nabla\Phi = \vec{F}$  och beräkna kurvintegralen inha. potentialfunktionen.

Demo: 15.5.5. Ytor ges inte alltid som grafer av funktioner, som  $z = f(x, y)$  eller på parameterform, som  $\vec{r}(u, v) = x(u, v)\vec{i} + y(u, v)\vec{j} + z(u, v)\vec{k}$ . Vi härleder formuler med vilkas hjälp vi ibland kan integrera över ytor givna på formen  $F(x, y, z) = 0$ .

Fredagens heftal på baksidan

Fr (efter påsklovet):

1) Beräkna a)  $\int_C \vec{u} \cdot d\vec{r}$  och b)  $\int_C \vec{u} \times d\vec{r}$

då  $\vec{u}$  är vektorfältet  $\vec{u}(x, y, z) = \sqrt{z} \hat{i} + x \hat{j} + y^2 \hat{k}$   
och  $C$  är parabolen  $x = 2$ ,  $y = z^2$  från punkten  $(2, -1, 1)$  till punkten  $(2, 1, 1)$ .

Gott råd: parametrisera kurvan.

2a) Bestäm massan hos den plana triangeln med hörn-  
punkterna  $(6, 0, 0)$ ,  $(0, 3, 0)$  och  $(0, 0, 2)$ , om areadensiteten  
är  $\delta(x, y, z) = x + 4y + 4z$  (godtyckliga enheter).

b) Bestäm massan hos rotationsparaboloiden  
 $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 \leq (3a)^2, z = 2a(1 - \frac{x^2 + y^2}{(3a)^2})\}$ , om  
areadensiteten är  $\delta(x, y, z) = \delta_0 \cdot z / 2a$ . (Jämför  
med uppg. 3, ou v14. Då var det en kropp vi stude-  
rade, men här studerar vi en yta.) Gott råd:  
använd polära / cylindriska koordinater.

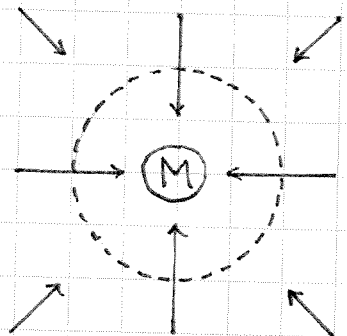
3) 15.5.17 (Här är ytan redan parametriserad.)

4) 15.6.7 Gott råd: parametrisera ytan.

Demo: Vi beräknar flödet av gravitationsaccelerations-  
fältet utanför en punktmassa  $M$   
(eller enligt demo, fs. v13: utanför  
en sfäriskt symmetrisk kropp med  
massan  $M$ ) in genom en (fiktiv)  
sfäryta med radie  $R$  och mitt-  
punkten i punktmassan  $M$ .

(Jämför med ex. 1, kap. 15.6.)

Kombinerat med Gauss'sats (divergenssatsen) får vi  
senare ett intressant resultat för allmänna slutna  
ytor och allmänna massfördelningar.



Litet supplement om exakta differentialekvationer och ortogonala kurvskoror (se även Gk1).

Givet en funktion  $F(x, y)$  av två variabler kan vi bestämma en ordinär differentialekvation (ODE), vars lösningskurvor är  $F$ 's nivåkurvor, dvs. kurvorna  $F(x, y) = C$ :

Ansätt, att  $y$  är en (implicit) funktion av  $x$  och derivera  $V_L$  och  $M_L$  med avseende på  $x$ :

$$\frac{d}{dx}(F(x, y(x))) = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dx} = \frac{d}{dx}(C) = 0.$$

Om vi betecknar  $\partial F / \partial x$  med  $M(x, y)$  och  $\partial F / \partial y$  med  $N(x, y)$  och övergår till differentialekvationer, kan vi skriva denna ODE på formen

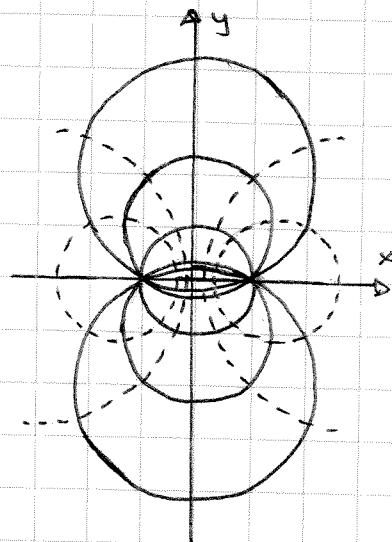
$$\frac{M(x, y) \cdot dx + N(x, y) \cdot dy}{\partial M / \partial y = \partial^2 F / \partial y \partial x = \partial^2 F / \partial x \partial y = \partial N / \partial x} = 0,$$

En differentialekvation, som kan skrivas som  $M(x, y) \cdot dx + N(x, y) \cdot dy = 0$  (eller ekvivalent som  $M(x, y) + N(x, y) \cdot \frac{dy}{dx} = 0$ ), där  $\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$ , kallas för en exakt differentialekvation. Dess lösningskurvor är nivåkurvorna till en funktion  $F(x, y)$  sådan att  $\frac{\partial F}{\partial x} = M$ ,  $\frac{\partial F}{\partial y} = N$ .

Denna exakta ODE kan också skrivas på formen  $\frac{dy}{dx} = y'(x) = -M(x, y) / N(x, y) = k_1(x, y)$ , vilket gör det möjligt att rita ett fält av tangentlinjesegment för lösningarna till differentialekvationen.

Om vi nu sätter upp en ny ODE  $y'(x) = k_2(x, y)$ , där  $k_1(x, y) \cdot k_2(x, y) = -1$  i varje punkt där  $k_1(x, y) \neq 0$ , kommer lösningskurvorna till denna nya ODE alltid att skära den ursprungliga kurvskoran  $F(x, y) = C$  ortogonalt. Då har vi bildat ortogonala kurvskoran till skoran av nivåkurvor för funktionen  $F(x, y)$ .

Ex: Vi bestämmer ortogonala kurvskaran till skaran av cirklar genom punkterna  $(\pm a, 0)$  i figuren t.h. Diff. ekvationen för den ortogonala kurvskaran är inte exakt (och inte heller linjär eller separabel), men kan göras exakt genom att multiplicera med en integrerande faktor  $\mu = \mu(x)$ , som inte beror på  $y$ .



Cirklarna: Vår cirkelstare har mittpunkterna på  $y$ -axeln och cirklar med mittpunkten  $(0, c)$  har radien  $\sqrt{a^2 + c^2}$  och ekvationen  $x^2 + (y - c)^2 = a^2 + c^2$ , så cirkelstarens ekvation kan skrivas  $F(x, y) = (x^2 + y^2 - a^2) / 2y = C$ . Genom att ansätta, att  $y = y(x)$  och derivera VL & HL med  $x$  får vi  $\frac{d}{dx}((x^2 + (y(x))^2 - a^2) / 2y(x)) = \frac{1}{2} [2xy - (x^2 + y^2 - a^2) \cdot \frac{dy}{dx}] / y^2 = \frac{d}{dx}(C) = 0$  eller  $\frac{dy}{dx} = y' = 2xy / (x^2 + y^2 - a^2) = k_1(x, y)$ . Denna ODE har alltså som lösningsskuror cirklar i cirkelstaren.

Ortogonal kurvskaran ges av en annan ODE:  $\frac{dy}{dx} = y' = k_2(x, y) = -1/k_1(x, y) = -(a^2 - x^2 + y^2) / 2xy$ , som kan skrivas om iha. differentieral på formen  $(a^2 - x^2 + y^2) \cdot dx - 2xy \cdot dy = M \cdot dx + N \cdot dy = 0$ .

$\partial M / \partial y = 2y \neq \partial N / \partial x = -2y$ , så denna ODE är inte exakt.

Ansats: Integrerande faktor  $\mu(x)$  (oberoende av  $y$ )  $\mu(x) \cdot (a^2 - x^2 + y^2) \cdot dx - \mu(x) \cdot 2xy \cdot dy = 0$ . Vi vill få  $\frac{\partial}{\partial y}(\mu(x) \cdot (a^2 - x^2 + y^2)) = \frac{\partial}{\partial x}(-\mu(x) \cdot 2xy)$ , dvs. att denna nya ODE (efter multiplikation med  $\mu(x)$ ) är exakt.

Detta ger  $2y \cdot \mu(x) = -2xy \cdot \mu'(x) - 2y \cdot \mu(x)$ , dvs. att  $x \cdot \mu'(x) + 2\mu(x) = 0$ . Detta är en 1:a ordningens linjär, homogen ODE för  $\mu(x)$  och  $\mu(x) = 1/x^2$  är en lösning. Nu får vi en exakt ODE för den ortogonala kurvskaran:  $\frac{1}{x^2} \cdot (a^2 - x^2 + y^2) \cdot dx - \frac{1}{x^2} \cdot 2xy \cdot dy = M_1 \cdot dx + N_1 \cdot dy = 0$ .  $\partial M_1 / \partial y = 2y/x^2 = \partial N_1 / \partial x$ , så vi har exakthet!

Lösningsskurorna ges som  $G(x, y) = C$ , där  $\frac{\partial G}{\partial x} = M_1 = \frac{1}{x^2}(a^2 - x^2 + y^2)$  och  $\frac{\partial G}{\partial y} = N_1 = -\frac{1}{x^2} \cdot 2xy$ , vilket ger att  $G(x, y) = -\frac{a^2}{x} - x - \frac{y^2}{x}$  (t.ex.). Nivåkurorna för  $G(x, y)$ , dvs. den ortogonala kurvskaran, kan också skrivas som  $(x + \frac{C}{2})^2 + y^2 = \frac{C^2}{4} - a^2$ , vilket också ger en cirkelstara (streckade i figuren ovan).